

مادة: التكنولوجيا الفصل الثالث الاختار المدة: 2: سا

الموضوع: نظام تجميع علب الدواء في صندوق

I. الهدف من التآلية:

يعمل نظام الشكل 12 (الصفحة 2) على تجميع علب تحتوي على دواء (يتمثل في حقن قابلة للشرب) في صندوق يستوعب 10 علب، ليتم بعد ذلك تخزينها ثم تسويقها.

II. الاشتغال:

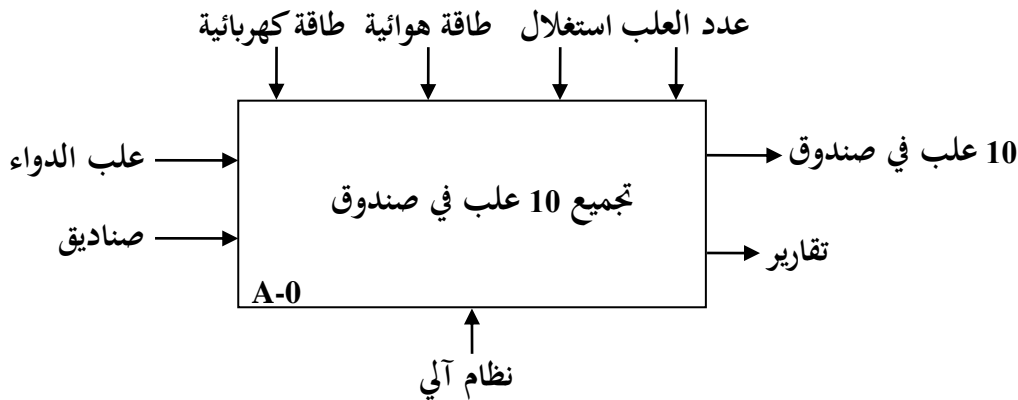
يقوم البساط 1 بتغذية القناة بعلب الدواء بانتظام.

تقوم الرافعة T بتحويل علب الدواء إلى البساط 2.

عند ما تصل علبة الدواء على البساط 2 يتم تقديم البساط (أي تقديم العلبة) بخطوة واحدة بواسطة الرافعة P.

تعاد عملينا تحويل العلبة و تقديمها إلى أن يصل عدد العلب أمام الرافعة R إلى 10 علب، حيث تقوم الرافعة R بوضعها في الصندوق الذي يتولى البساط 3 إحضاره كلما قام العامل بإخراج الصندوق الذي تم وضع العلب فيه.

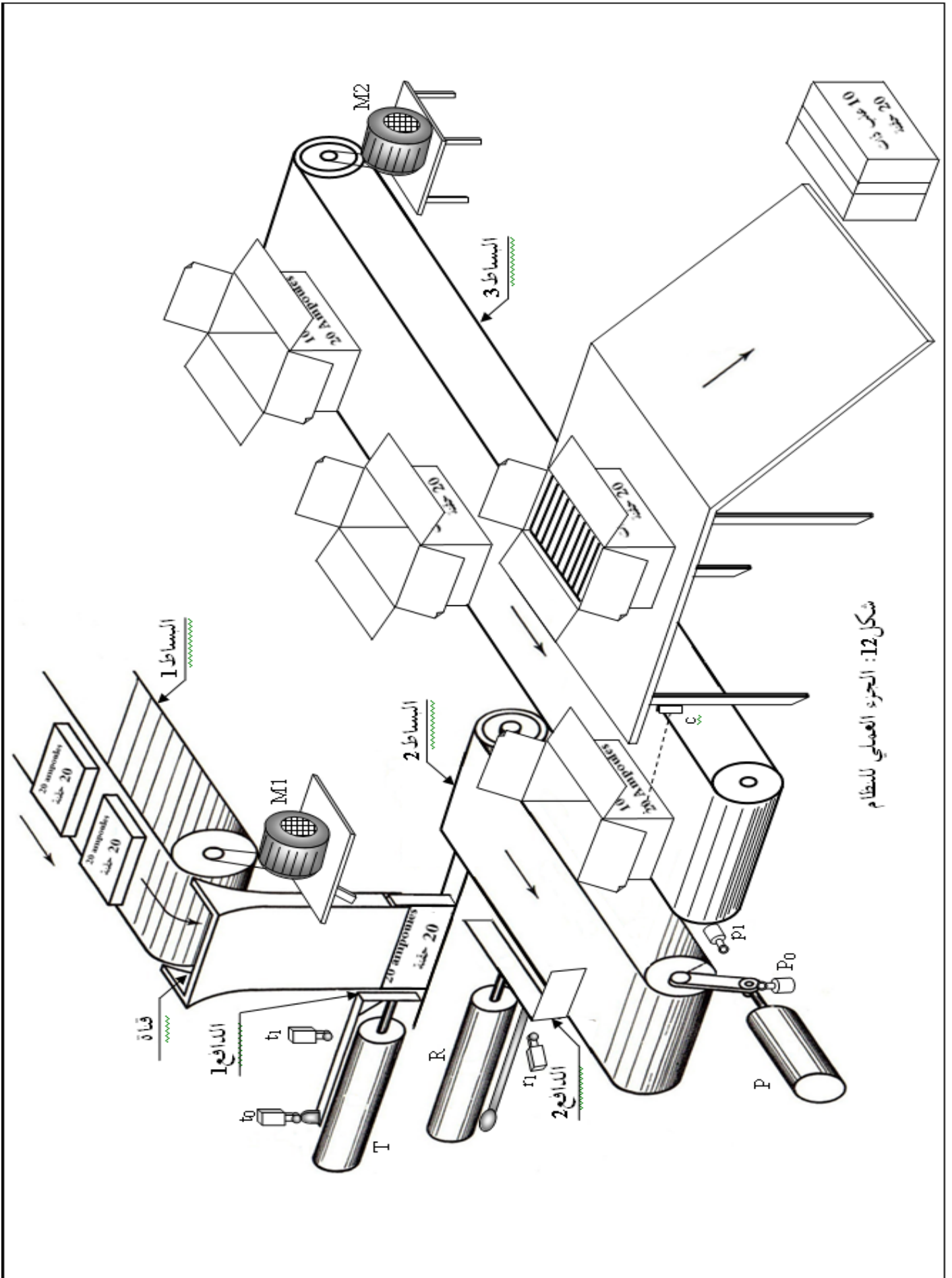
III. التحليل الوظيفي:



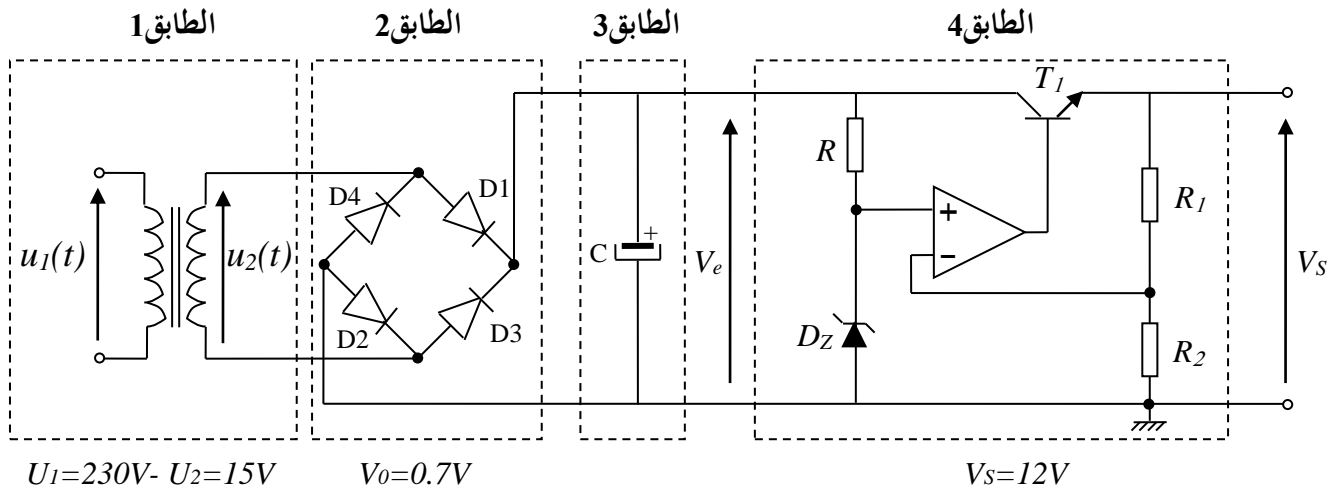
شكل 1: النشاط البياني A-0

يتكون النظام من خمسة اشغولات عاملة

- 1- أشغولة تغذية القناة.
- 2- أشغولة تحويل العلبة.
- 3- أشغولة عد وتجميع العلب.
- 4- أشغولة إحضار الصندوق.
- 5 - أشغولة وضع 10 علب في الصندوق.

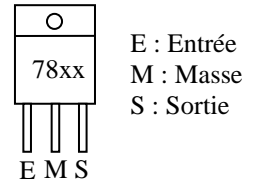


شكل 12: الجزء العملي للنظام

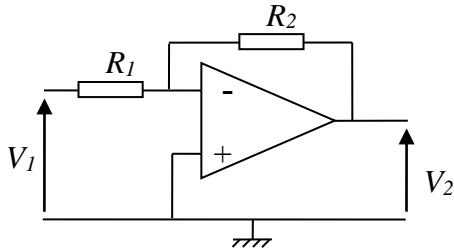


شكل 2: تغذية مستمرة

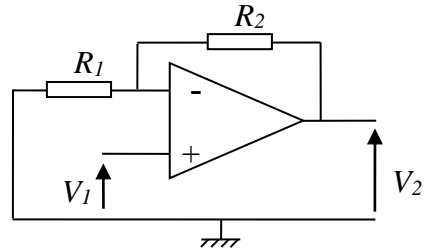
| Type | Output Voltage(v) | Input Voltage min(v) | Output Current max(A) |
|------|-------------------|----------------------|-----------------------|
| 7805 | 5 | 7.5 | 1.5 |
| 7806 | 6 | 10 | 1.5 |
| 7808 | 5 | 14 | 1.5 |
| 7812 | 12 | 18 | 1.5 |



شكل 3: المعلومات التقنية لبعض المنظمات من السلسلة 78XX

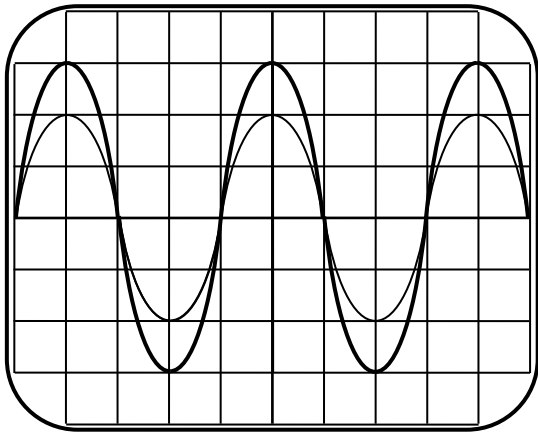


شكل 2.4

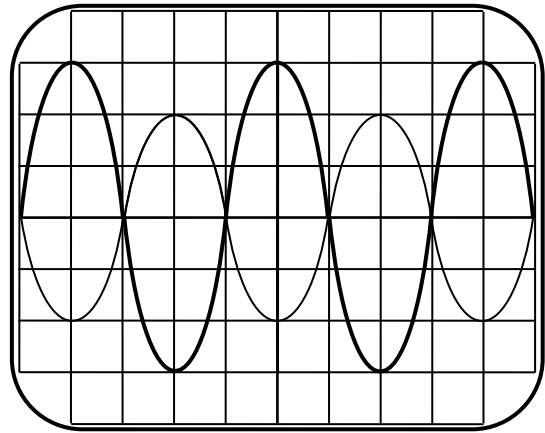


شكل 1.4

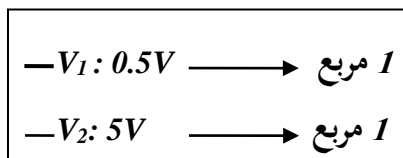
شكل 4: التأكد من صلاحية المضخم العملي



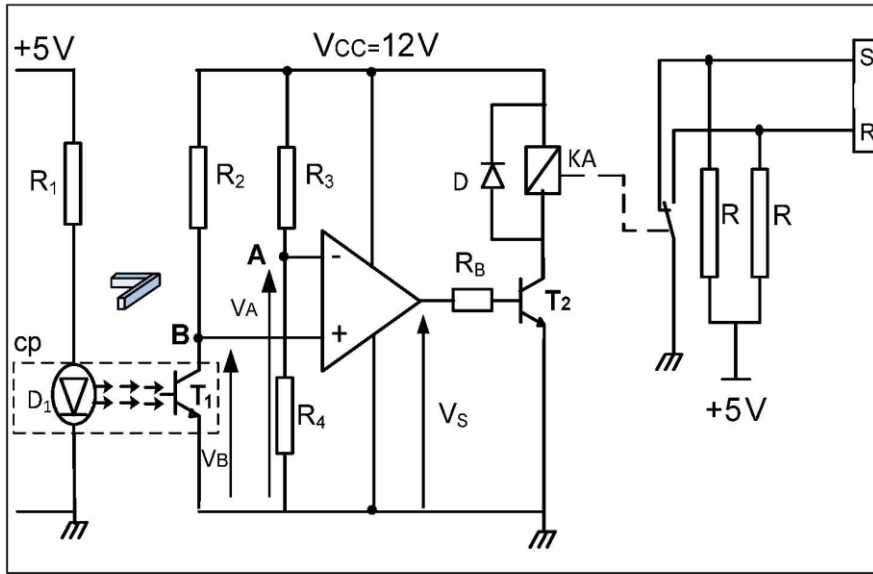
شكل 2.5



شكل 1.5



دائرة عد وكشف العلب

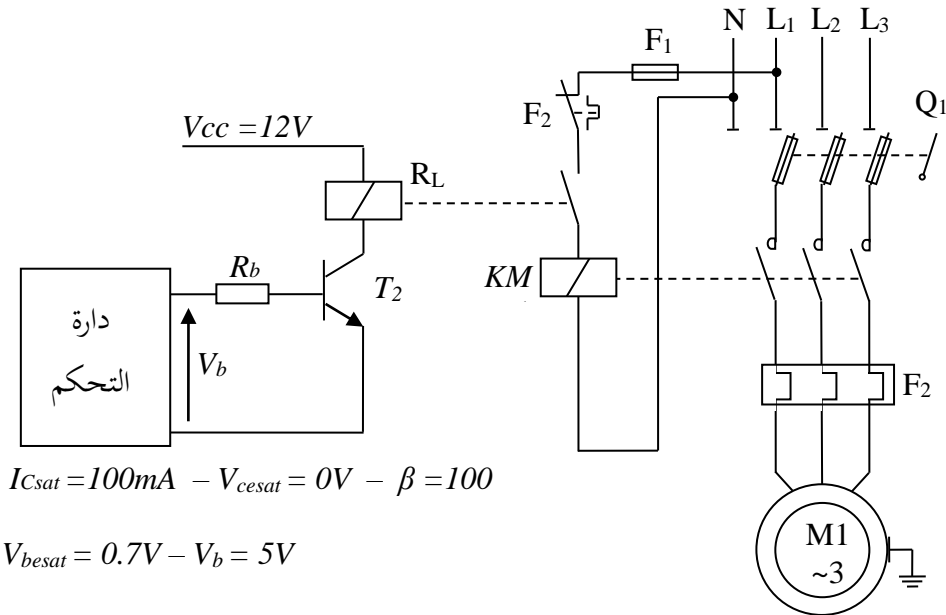


دائرة الكشف

خصائص وشائع المرحل KA

| المرجع | مقاومة الوشعة | توتر التغذية |
|--------|---------------|--------------|
| 720 | 530 Ω | 12V |
| 712 | 58 Ω | 6V |

شكل6: لعد وكشف العلب

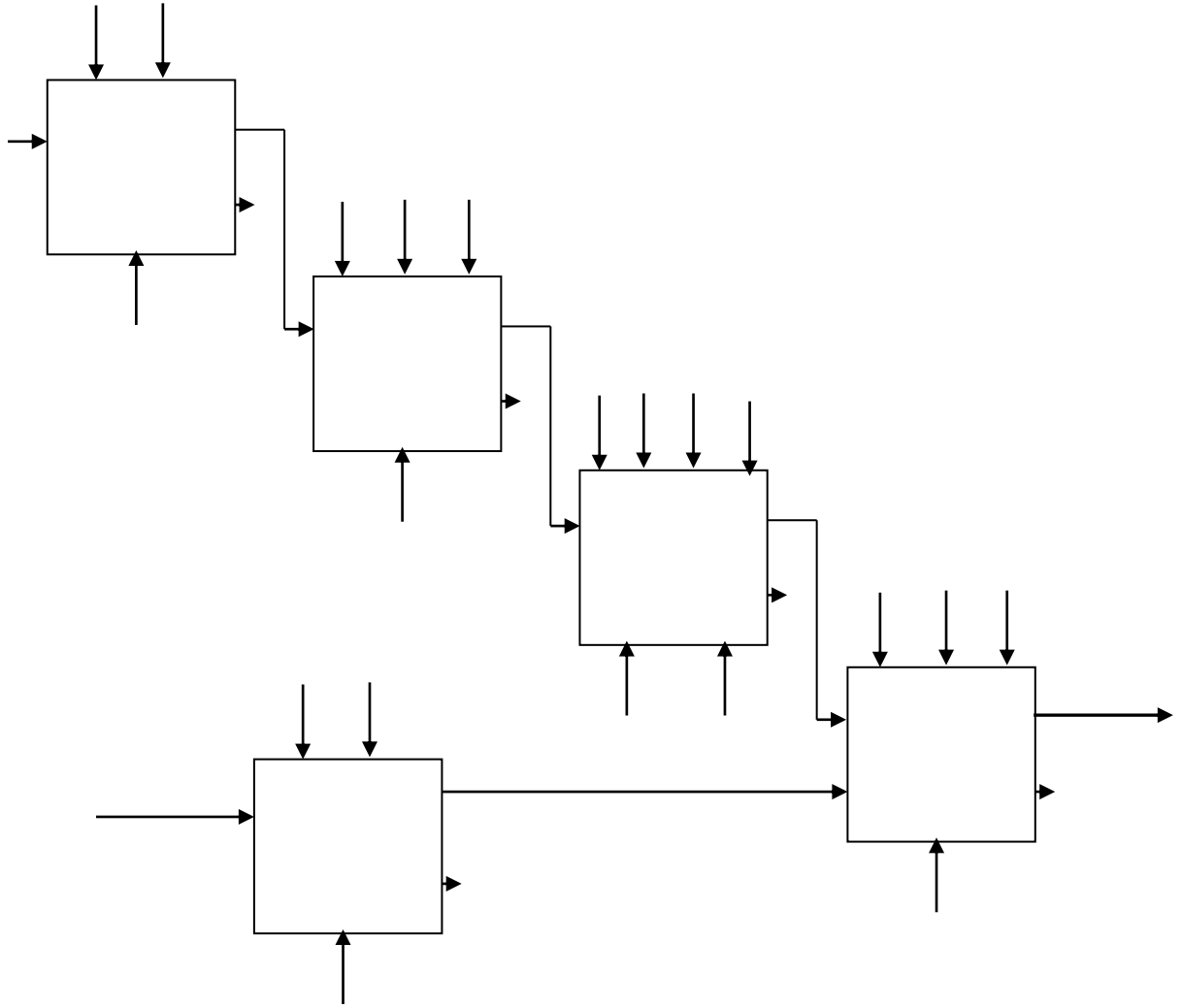


$$I_{Csat} = 100mA - V_{cesat} = 0V - \beta = 100$$

$$V_{besat} = 0.7V - V_b = 5V$$

شكل7: التحكم في المحرك M1

ج1 التحليل الوظيفي التنازي:

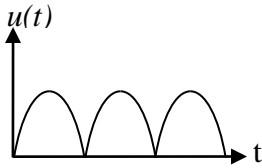


الجدول 1:

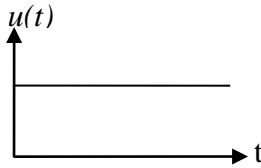
ج2 ضع العلامة × في الخانة المناسبة

| عناصر التأثير على مادة الاستخدام | | | | | المنفذات | | | | | رقم الأشغولة |
|----------------------------------|----------|----------|----------|----------|----------|---|---|---|----|--------------|
| البساط 3 | البساط 2 | الدافع 2 | الدافع 1 | البساط 1 | M2 | P | R | T | M1 | |
| | | | | | | | | | | 1 |
| | | | | | | | | | | 2 |
| | | | | | | | | | | 3 |
| | | | | | | | | | | 4 |
| | | | | | | | | | | 5 |

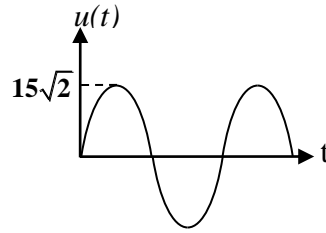
| وظيفة الطابق | اسم الطابق | الطابق |
|--------------|------------|--------|
| | | 1 |
| | | 2 |
| | | 3 |
| | | 4 |



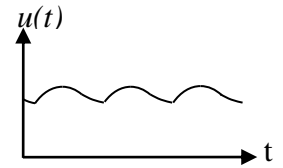
الطابق...



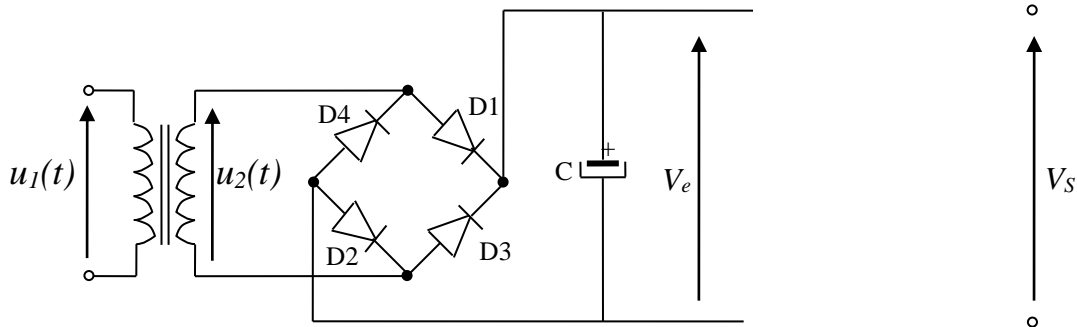
الطابق...



الطابق...



الطابق...

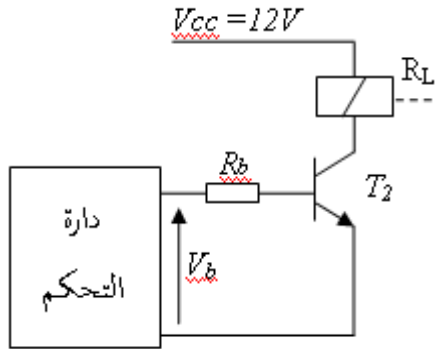


شكل 7

الجدول 3:

ج6: املا الجدول انطلاقا من قيم الشكلين 1:5 و 2:5

| الإشارات المناسبة | وظيفة (نوع) التركيب | \hat{V}_1 | \hat{V}_2 | حساب التضخيم في التوتر (A_v) |
|-------------------|---------------------|-------------|-------------|----------------------------------|
| تركيب الشكل 1.4 | شكل 1.5 | | | $A_{v1} =$ |
| | شكل 2.5 | | | |
| تركيب الشكل 2.4 | شكل 1.5 | | | $A_{v2} =$ |
| | شكل 2.5 | | | |



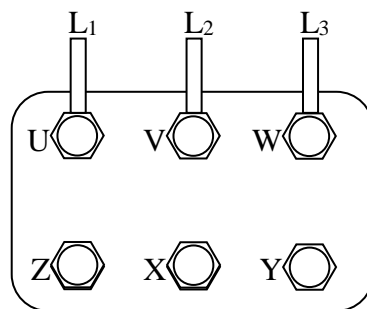
ج11: اضع العنصر الناقص في التركيب

الجدول 4

ج12: شرح تشغيل التركيب "شكل 7"

| حالة المقحل T_2 | حالة وشيعة الملامس KM | حالة المحرك MI |
|-------------------|-------------------------|--------------------|
| | | غياب الإشارة V_b |
| | | حضور الإشارة V_b |

ج14: الشبكة 380/220V 50Hz V المحرك 380/220V



يقرن المحرك

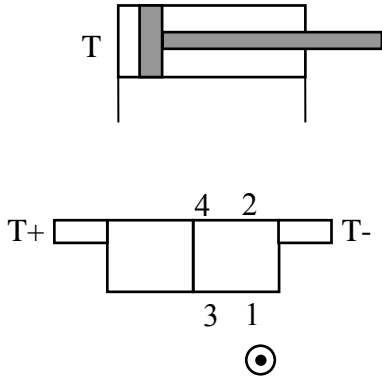
شكل 8: لوحة أطراف المحرك MI

التمثيل على لوحة المرباط

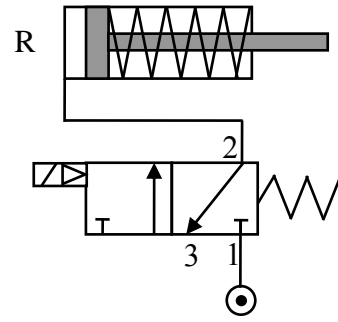
ج15: املا الجدول انطلاقا من "الشكل 9"

| نوع الرافعة R | نوع الموزع المتحكم فيها | نوع الاستقرار الموزع | نوع القيادة الموزع |
|---------------|-------------------------|----------------------|--------------------|
| | | | |

ج16: اتم رسم المخطط الرافعة T في الشكل 10



شكل 10: التحكم في الرافعة T



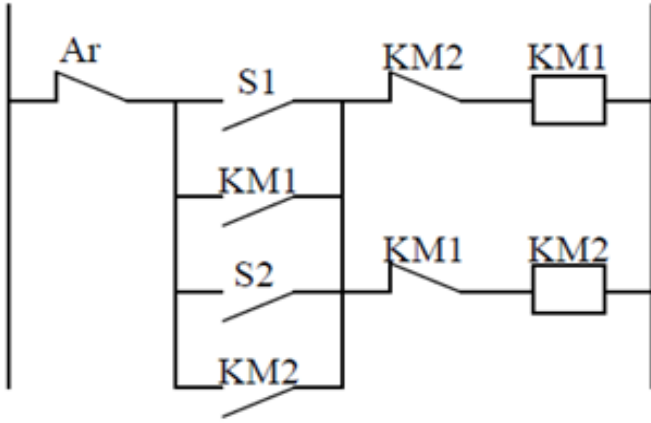
شكل 9: التحكم في الرافعة R

ج17: املا جدول تشغيل دائرة الكشف "شكل 7"

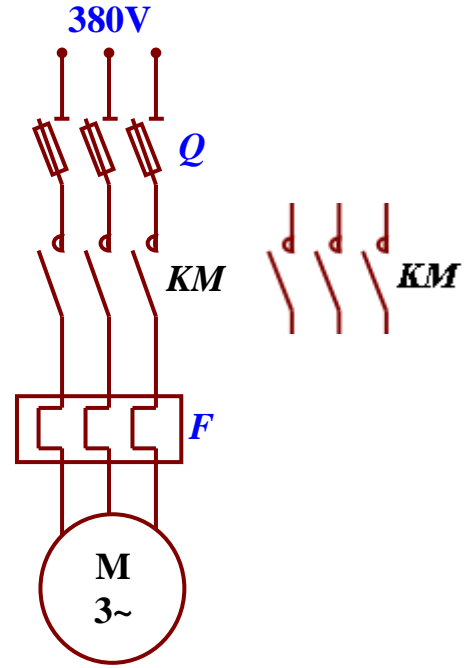
جدول تشغيل دائرة الكشف على مرور القطعة المشكلة:

| الحالة | المقحل T_1 | التوتر V_S | المقحل T_2 | المدخل S | المدخل R |
|-------------|--------------|--------------|--------------|----------|----------|
| غياب القطعة | | | | | |
| مرور القطعة | | | | | |

ج 2-20 اتمام دارة الاستطاعة



الشكل 11 دارة التحكم إقلاع مباشر اتجاهين للدوران



الجدول 7

ج 3-20 عنونة المداخل والمخارج

| التعيين | العنوان (الترميز بلغة 3 millenium) |
|---------|------------------------------------|
| Ar | |
| S1 | |
| S2 | |
| KM1 | |
| KM2 | |

ج 4-20 رسم الدارة بلغة الملامس

ملاحظة:

تنشأ الشبكة بلغة الملامس باعتبار أن الملامس المربوطة في مقياس مداخل المبرمج الآلي الصناعي هي ملامس للغلاق.

الأسئلة:

• التحليل الوظيفي:

①: أكمل التحليل التنازلي. (على وثيقة الإجابة)

②: املأ الجدول 1. (على وثيقة الإجابة)

• من أجل توفير التغذية المستمرة لبعض الدارات الإلكترونية للنظام ، نستعمل دائرة الشكل 2

③: املأ الجدول 2، ثم أكتب رقم الطابق تحت الإشارة المناسبة له أسفل الجدول 2. (على وثيقة الإجابة)

④: بالنسبة للطابق 4 أذكر دور كل من: الجسر المتكون من المقاومة R و الثنائية D_Z - المضخم العملي -المقحل T_1 .

• بعد حدوث دائرة قصيرة بين طرفي التغذية لم يعد الطابق 4 يعمل، لذلك تم استبداله بأحد منظمات الشكل 3.

⑤: أذكر مرجع المنظم المستعمل، ثم أتم رسم تركيب الشكل 7 باستعمال هذا المنظم. (على ورقة الإجابة)

• للتأكد من صلاحية المضخم العملي الذي تم الحصول عليه من الطابق 4، قمنا باستعماله في تركيبين

الشكل 4 (صفحة 3)، حيث تم تطبيق إشارة متناوبة جيبيه V_1 ترددها $1KHz$ على مستوى مدخل كل

تركيب فلاحظنا على راسم الاهتزاز إشارات الشكلين 1.5 و 2.5 (صفحة 3).

⑥: املأ الجدول 3. (على ورقة الإجابة)

⑦: أكتب عبارة التضخيم في التوتر لكل تركيب بدلالة المقاومتين R_1 و R_2 .⑧: ما هو الشرط الذي يجب أن يتحقق بين المقاومتين R_1 و R_2 لكي يكون $|A_{v1}| = |A_{v2}|$ • للتحكم في المحرك MI نستعمل دائرة الشكل 7، حيث يعمل المقحل T_2 في حالة تبديل.⑨: ماهي حالات تشغيل المقحل T_2

⑩: ماذا يحدث للمقحل عند التبديل من حالة لأخرى ؟

⑪: كيف يمكن معالجة هذا المشكل (ماذا نضيف في التركيب) وضح ذلك في بالرسم في التركيب

⑫: اشرح تشغيل التركيب بملأ الجدول 4. (على وثيقة الإجابة)

⑬: احسب قيمة المقاومة R_b لكي يكون المقحل T_2 في حالة تشبع، ثم احسب المقاومة R_L لوشيعه المرحل.

14) كيف يقرن هذا المحرك على الشبكة $220V/380V$ ؟ مَثِّلْ ذلك على لوحة الأطراف شكل 8. (وثيقة الإجابة)

- يتم التحكم في الرافعة R كما هو مبين في الشكل 9 (على ورقة الإجابة) بينما يتم التحكم في الرافعة T بواسطة موزع $4/2$ ثنائي الاستقرار ذو قيادة كهرومغناطيسية.
- 15) املأ الجدول 5. (على وثيقة الإجابة)
- 16) : أتمم مخطط الشكل 10 الخاص بالتحكم في الرافعة T . (على ورقة الإجابة الصفحة 6)

• دائرة لعد وكشف العلب "الشكل 6"

17) : املأ جدول تشغيل دائرة الكشف على (وثيقة الإجابة)

18) : احسب قيمة V_A اذا كانت $R3=R4$

19) : احسب التيار المار في وشيعة المرحل KA ذات المرجع 720 علما $V_{cesat}=0V$

- نريد استعمال المبرمج الآلي الصناعي للتحكم في النظام عوض دائرة التحكم التي تعتمد على المنطق المربوط.

20) : 1) أذكر بعض مزايا المبرمج الآلي الصناعي.

نريد برمجة دائرة التحكم للمحرك $M2$ بلغة الملامس ladder

يبين الشكل 11 جزءا من دائرة التحكم

2) اتمم رسم دائرة الاستطاعة على "وثيقة الإجابة 5"

3) قم بعنوانة المداخل والمخارج بملأ الجدول 7

4) أنشئ هذه الدارة في لغة الملامس (ladder) الخاصة بالمبرمج الآلي "TSX27"

"على وثيقة الإجابة 5".

سلم التقيط

| السؤال | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 | 15 | 16 | 17 | 18 | 19 | 20 |
|--------|---|---|---|---|---|---|---|-----|-----|-----|-----|----|-----|----|----|-----|----|----|-----|-----|
| النقطة | 2 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 | 0.5 | 0.5 | 0.5 | 0.5 | 1 | 1.5 | 1 | 1 | 0.5 | 1 | 1 | 0.5 | 2.5 |